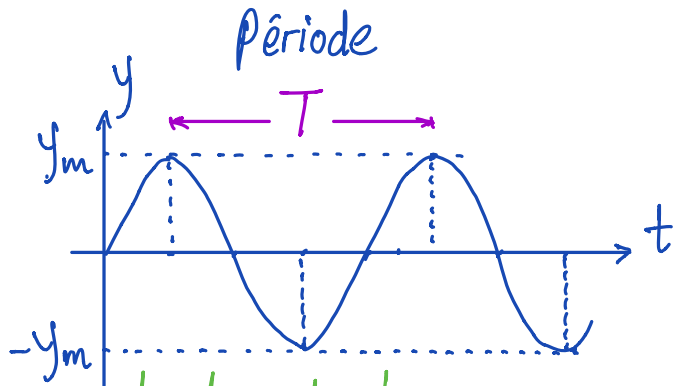


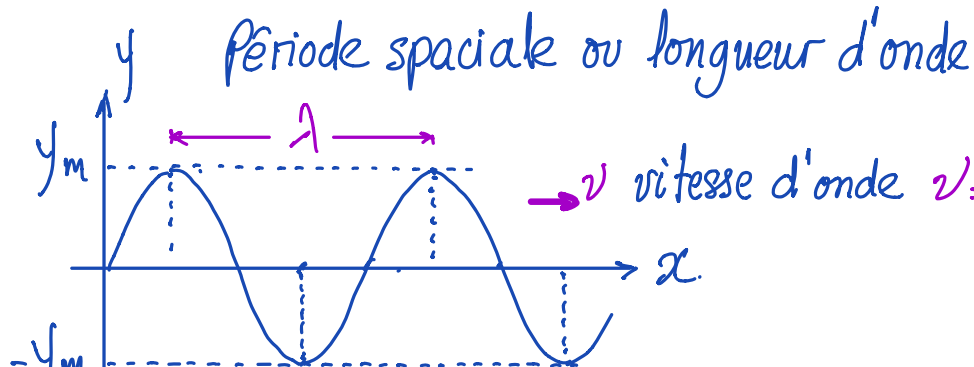
# ONDES ET SON



PGC-09



... le long du temps pour un point fixe  $x_0$



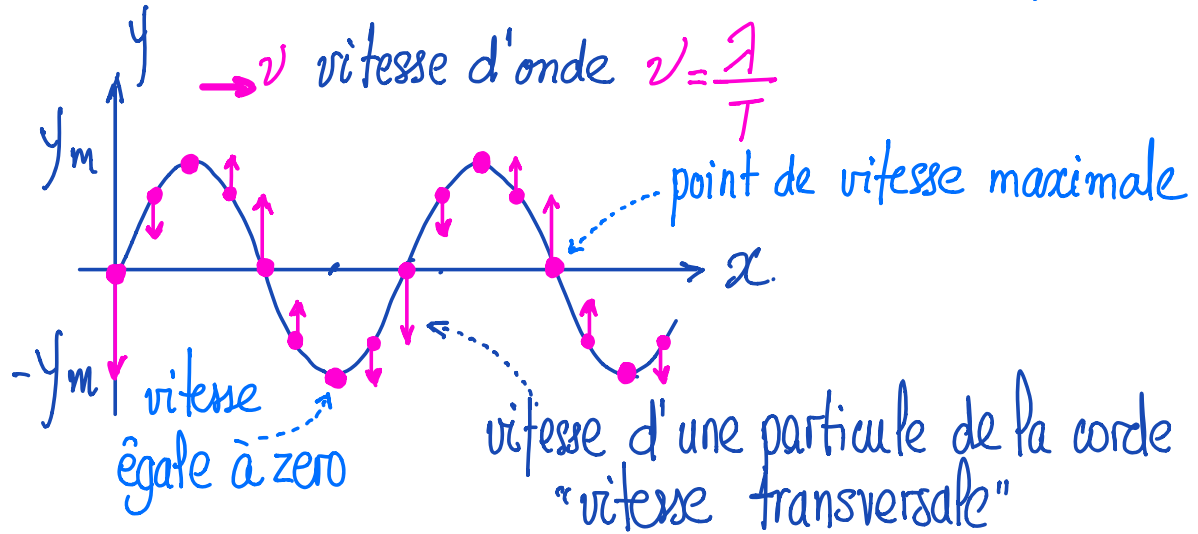
→  $v$  vitesse d'onde  $v = \frac{\lambda}{T} = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}}$

... le long de l'axe des  $x$  pour un temps fixe  $t_0$

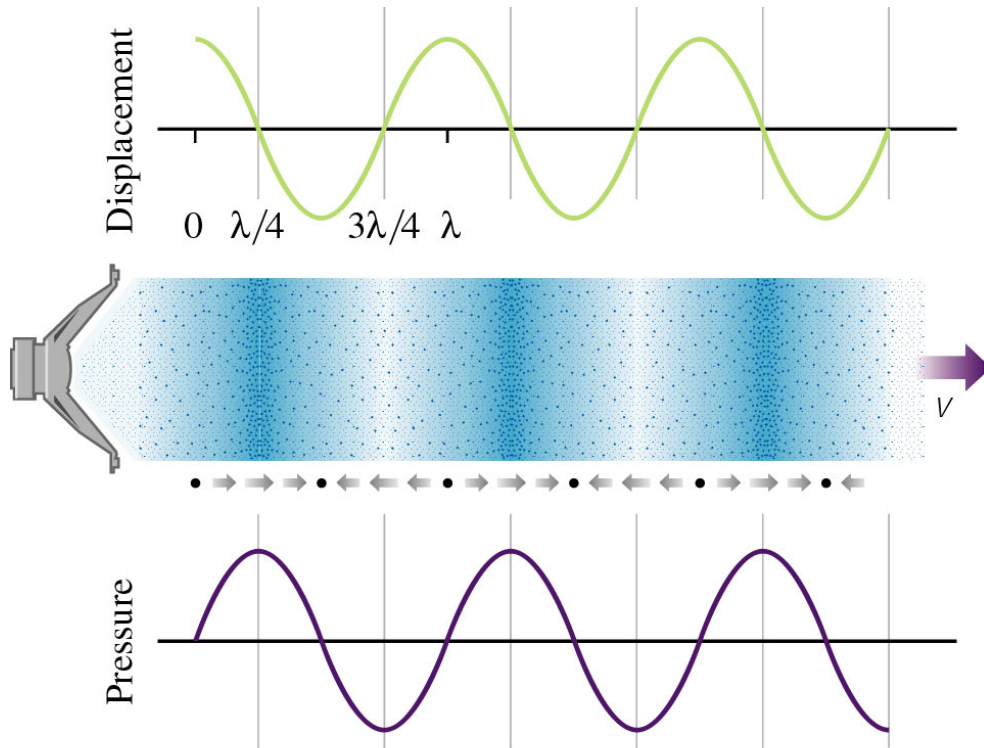
# VITESSE DU MOYEN

$$v = \frac{dx}{dt}$$

$$u = \frac{dy}{dt}$$

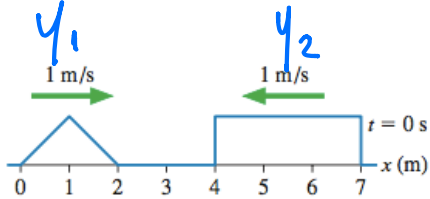


# LE SON COMME UNE ONDE

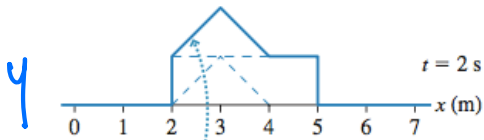
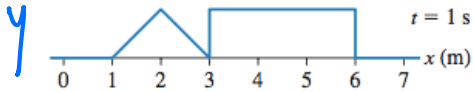




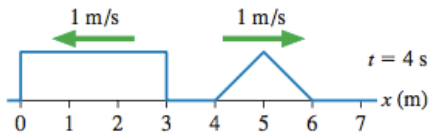
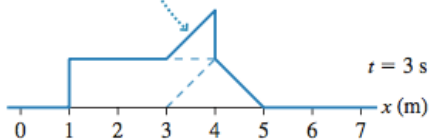
# LA SUPERPOSITION DES ONDES



Two waves approach each other.



The net displacement is the point-by-point summation of the individual waves.



Both waves emerge unchanged.

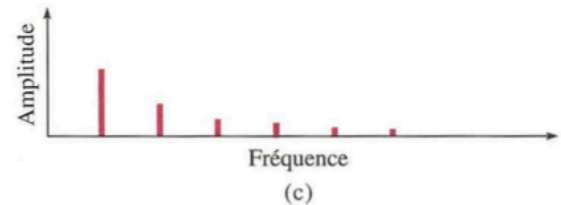
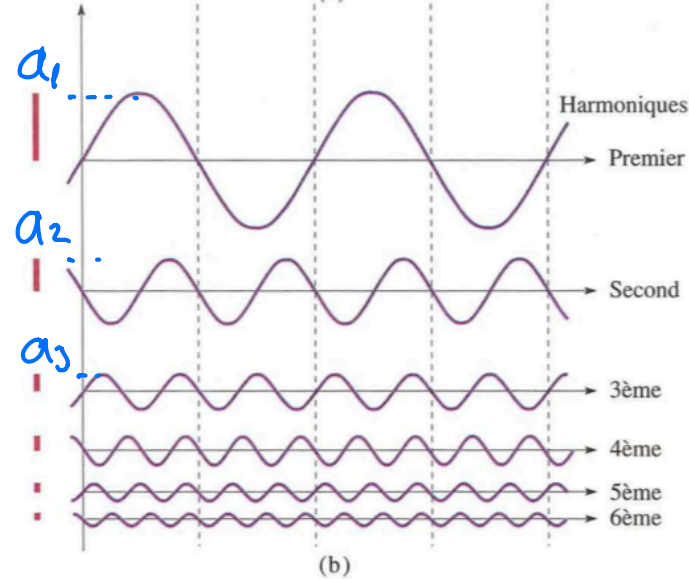
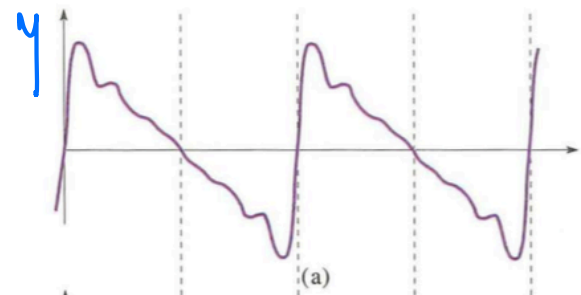
$$y = y_1 + y_2$$

# ANALYSE FOURIER

$$y = a_1 \cdot \sin(\omega t + \phi_1) + a_2 \cdot \sin(2\omega t + \phi_2) + a_3 \cdot \sin(3\omega t + \phi_3) + \dots \Rightarrow$$

$$y = \sum a_n \sin(n\omega t + \phi_n)$$

$n=1$ : fondamentale  
 $n=2, \dots$  harmoniques

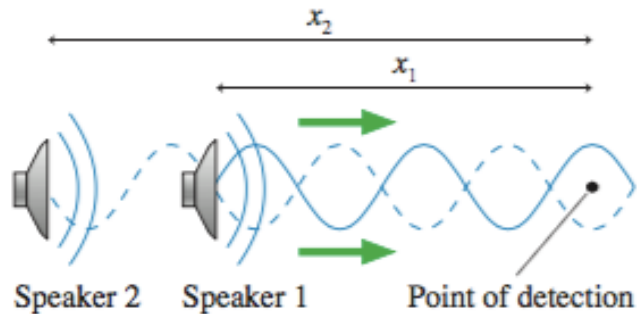


# INTERFÉRENCE DES ONDES

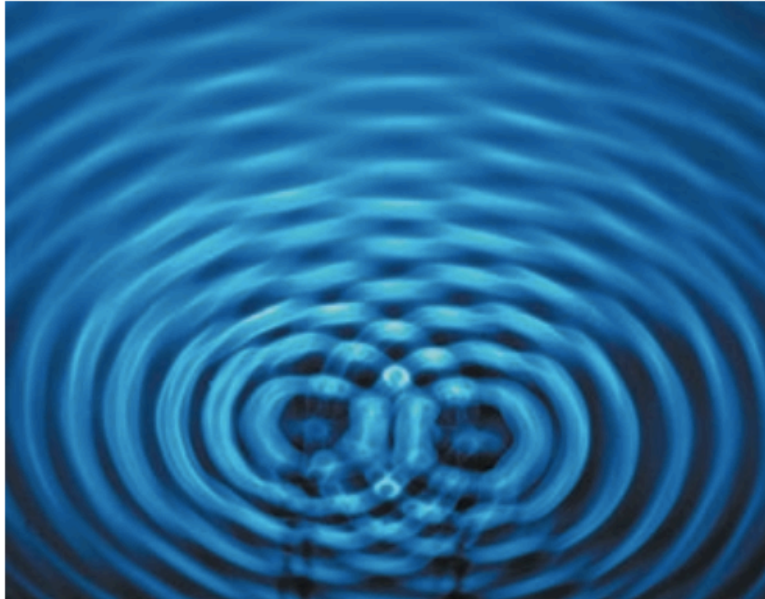
$$y = \underbrace{2y_m \cos \frac{\phi}{2}}_{\text{Amplitude}} \sin \left( kx - \omega t + \frac{\phi}{2} \right)$$

$$\phi = 0$$

$$\phi = \pi$$



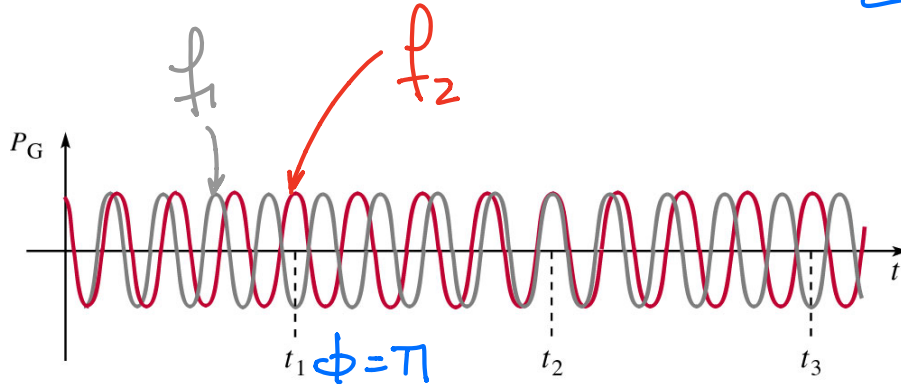
# INTERFÉRENCE D'ONDES



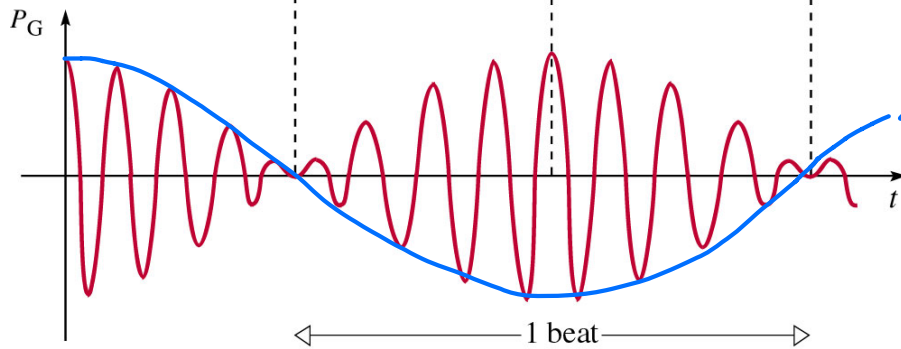
Two overlapping water waves create an interference pattern.

# BATTEMENTS

$$f = f_1 - f_2$$



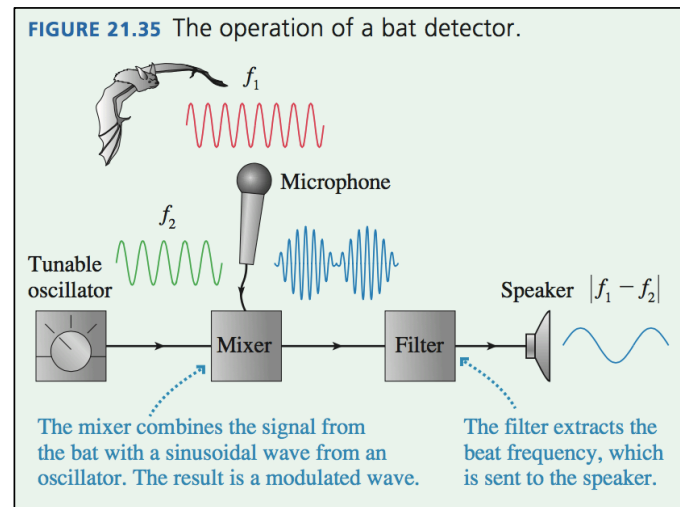
$$T = \frac{1}{f}$$



# APPLICATION: À LA RECHERCHE DES CHAUVÉ-SOURIS

Les chauve-souris émettent des pulsations de 40 kHz: inaudible pour les humains! Les chercheurs utilisent un générateur de signaux, qui, combinés avec le son des chauve-souris (amplifié) créent un battement. Quelle doit être la fréquence du générateur pour que la fréquence du battement soit de 3 kHz?

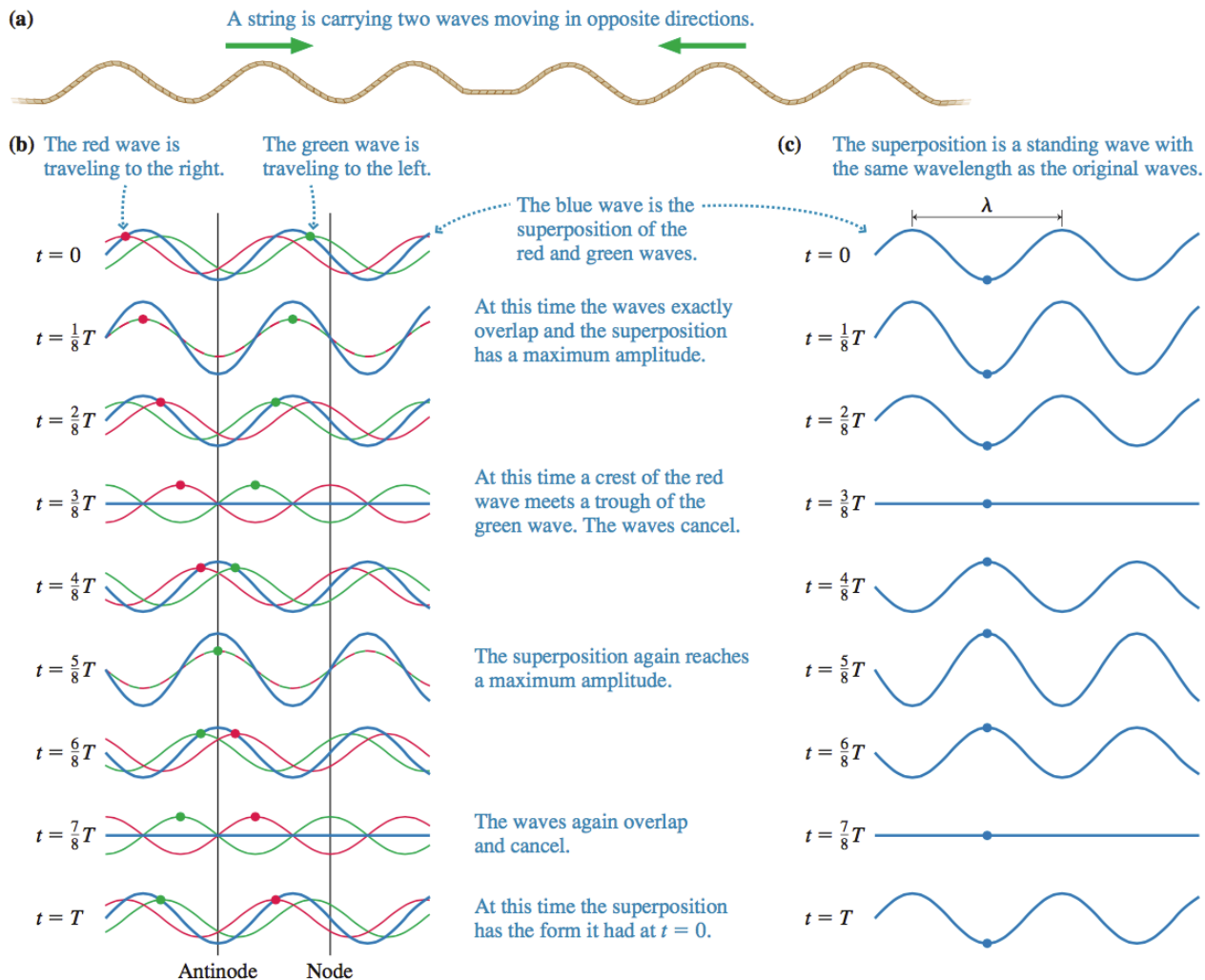
- (a) 3 kHz
- (b) 37 kHz
- (c) 43 kHz
- (d) 40 kHz
- (e) Aucune des réponses





# ONDES STATIONNAIRES SUR CORDE

**FIGURE 21.4** The superposition of two sinusoidal waves traveling in opposite directions.



# ONDES STATIONNAIRES SUR CORDE

$$y_1 = y_m \sin(kx - \omega t)$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} \quad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$y_2 = y_m \sin(kx + \omega t)$$

$$v = \frac{\lambda}{T} = \lambda f \Rightarrow f = \frac{v}{\lambda}$$

$$y' = \underbrace{2y_m \sin kx}_{\text{amplitude}} \underbrace{\cos \omega t}$$

$\sin kx = 0$  Noeuds

$$kx = n\pi \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$x = n \frac{\lambda}{2}$$

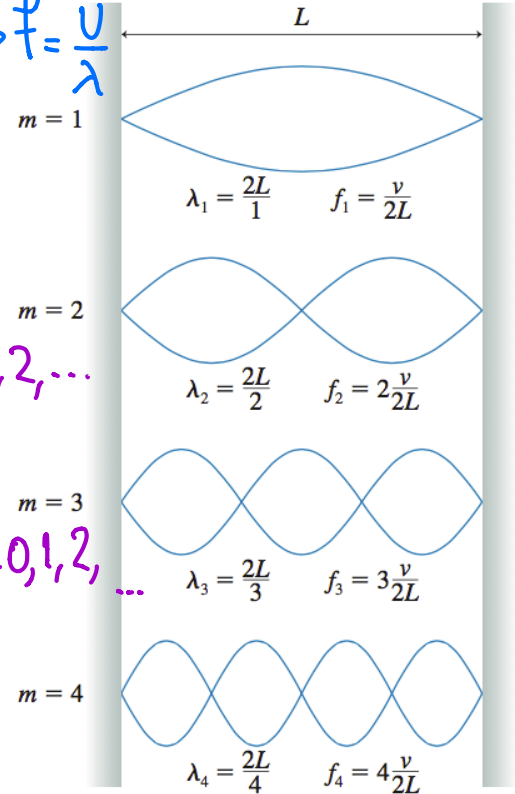
$|\sin kx| = 1$  ventres

$$kx = \frac{\pi}{2} + n\pi \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$x = \left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{\lambda}{2}$$

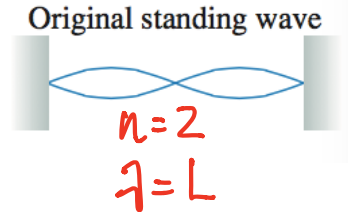
$$\lambda = \frac{2L}{n} \quad f = n \frac{v}{2L}$$

$$v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}}$$

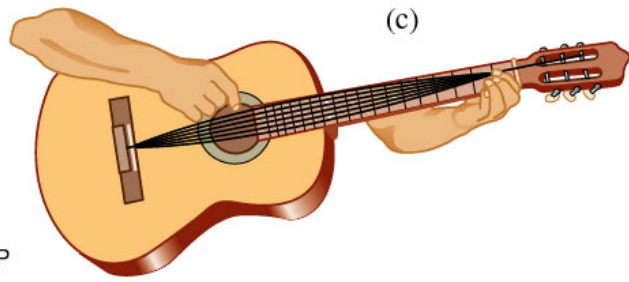
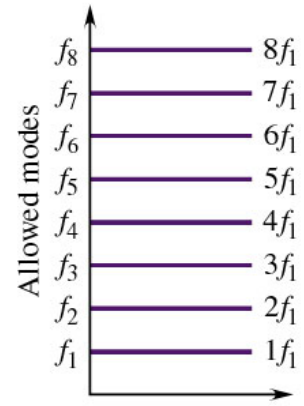
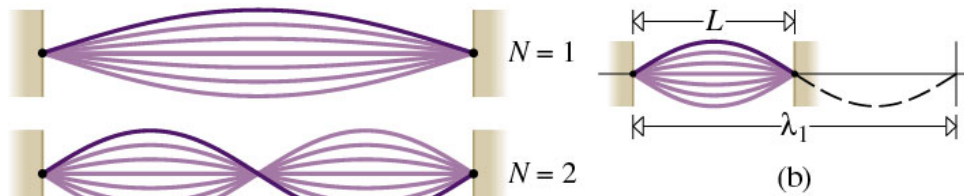


# ONDES STATIONNAIRES SUR CORDE

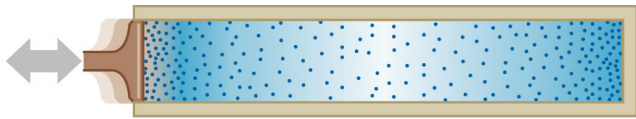
La figure à côté montre l'onde stationnaire sur corde.  
On augmente la tension de la corde d'un facteur 4.  
Qu'est-ce qui se passe à l'onde?



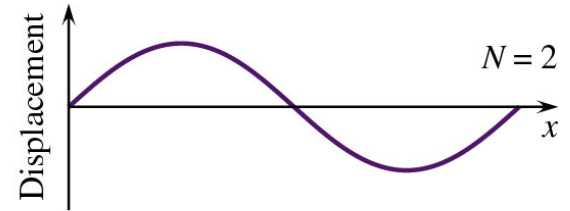
$$v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}}$$
$$v' = 2v$$
$$f' = 2f$$



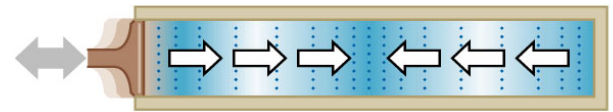
# ONDES STATIONNAIRES DANS UN TUYAU SONORE



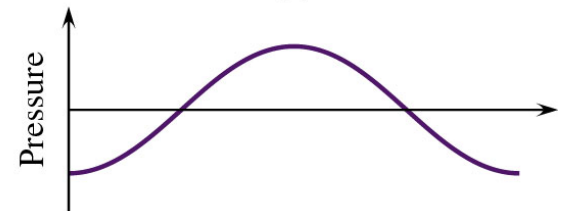
(a)



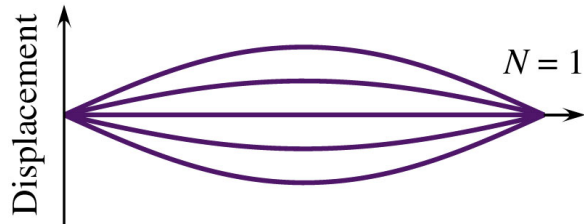
(c)



(d)

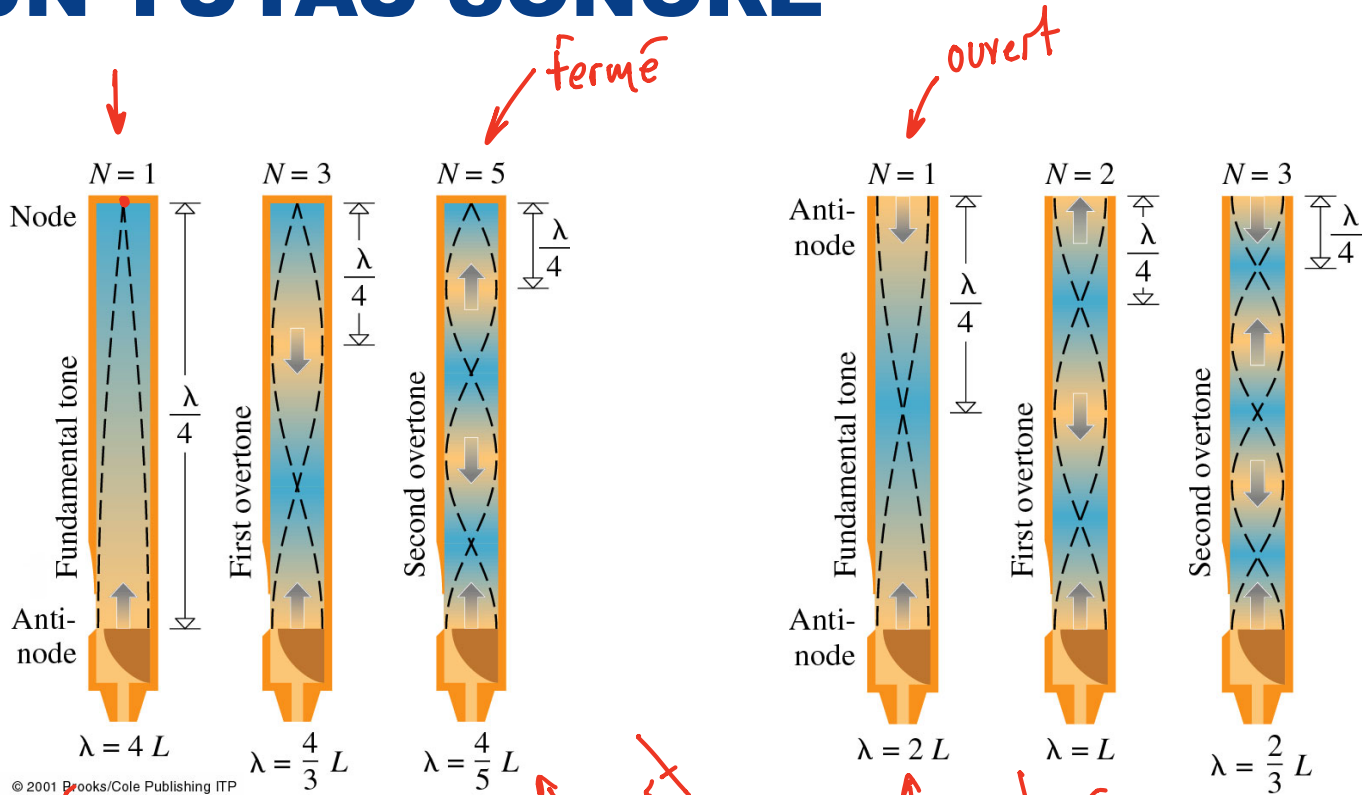


(e)



(b)

# ONDES STATIONNAIRES DANS UN TUYAU SONORE



© 2001 Brooks/Cole Publishing ITP

$$f = \eta \frac{v}{4L}$$

↑ ouvert

$$f = \eta \frac{v}{2L}$$

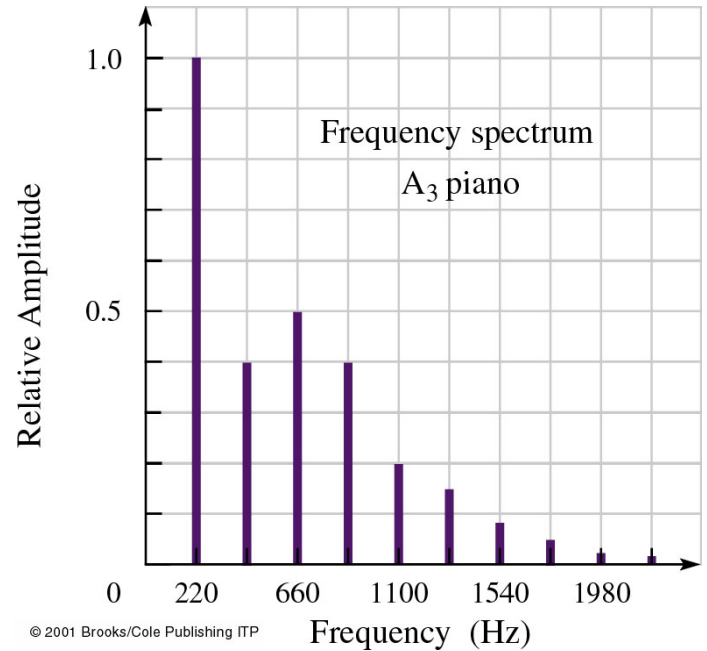
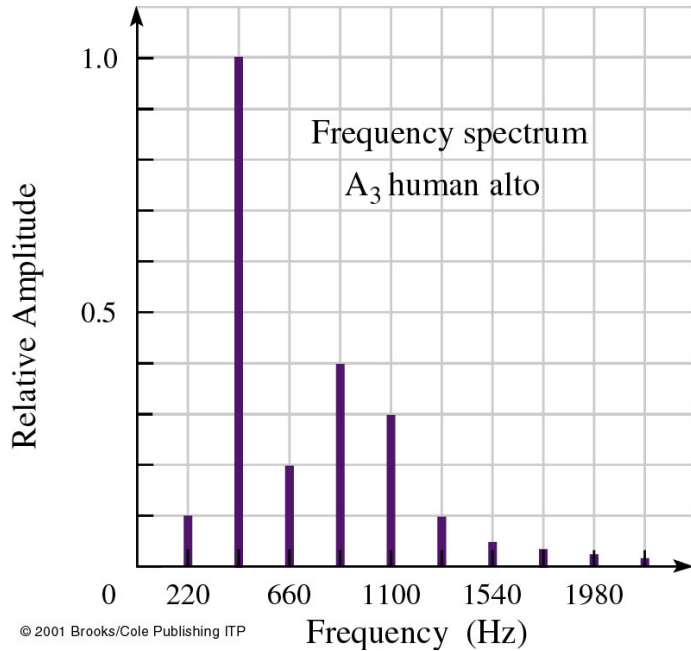


## Audition des sons - la musique

En musique, on définit les grandeurs suivantes:

- **Un intervalle:** le rapport des fréquences fondamentales de deux sons,  $\omega/\omega'$ .  
Si  $\omega/\omega' = 2$  on a un octave.
- **Un accord:** un intervalle dont le rapport des fréquences est donné par deux petits nombres entiers. Par exemple: Quinte do-sol:  $\omega/\omega' = 3/2$ .
- **Le timbre:** Nous permet de distinguer les sons d'une flûte, un saxophone ou un violon. Il est donné par les composantes de Fourier.
- **Le volume sonore:** Dépend du spectre de fréquence, de la durée et surtout de l'intensité du son.

# ANALYSE FOURIER



# SENSIBILITÉ DE L'OREILLE HUMAINE

$$I = \frac{P_m}{S}$$

← puissance moyenne  
← surface

## Notre oreille: un détecteur sonore:

- La plage de fréquence s'étend de **20 Hz** à **20'000 Hz**
- L'intensité audible minimale est de  **$10^{-12} \text{ W/m}^2 = I_0$**
- L'intensité maximale admise (*seuil de douleur*) est en général  **$1 \text{ W/m}^2$**

## Notre perception sonore n'est pas directement proportionnelle à l'intensité.

- Pour que le volume sonore perçu double, il faut que l'intensité de l'onde sonore soit multipliée par 10.
- L'oreille est sensible au logarithme de l'intensité (loi de Fechner).

$$I = 10^n I_0 \quad \rightarrow \quad n \text{ Bel}$$

$$\beta = 10 \log_{10} I / I_0 \quad \rightarrow \quad \text{niveau sonore en dBel}$$

$$n=0 : \beta=0$$

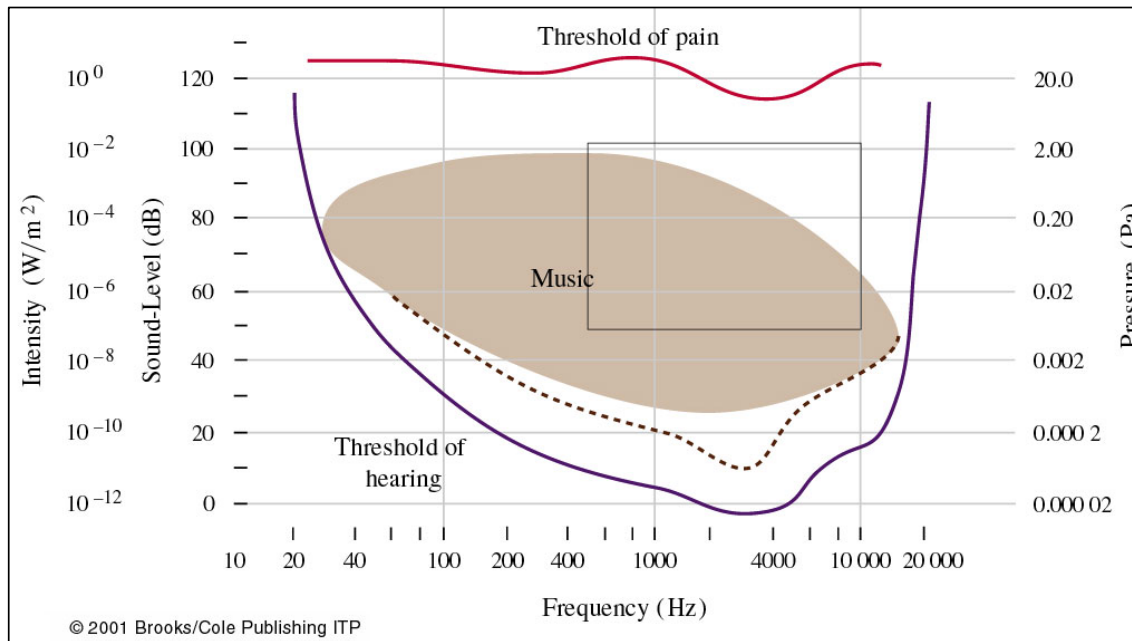
Source sonore	Niveau (dB)	Source sonore	Niveau (dB)
Avion à réaction	140	Concert de Rock	~120
Marteau piqueur	110	Circulation sur autoroute	75
Conversation normale	60	chuchotement	20

# SENSIBILITÉ DE L'OREILLE HUMAINE

Source sonore	Niveau (dB)	Source sonore	Niveau (dB)
Avion à réaction	140	Concert de Rock	~120
Marteau piqueur	110	Circulation sur autoroute	75
Conversation normale	60	chuchotement	20

Notre oreille: un détecteur sonore:

- La plage de fréquence s'étend de **20 Hz** à **20'000 Hz**
- L'intensité audible minimale est de  **$10^{-12} \text{ W/m}^2$**
- L'intensité maximale admise (*seuil de douleur*) est en général  **$1 \text{ W/m}^2$**





# EFFET DOPPLER

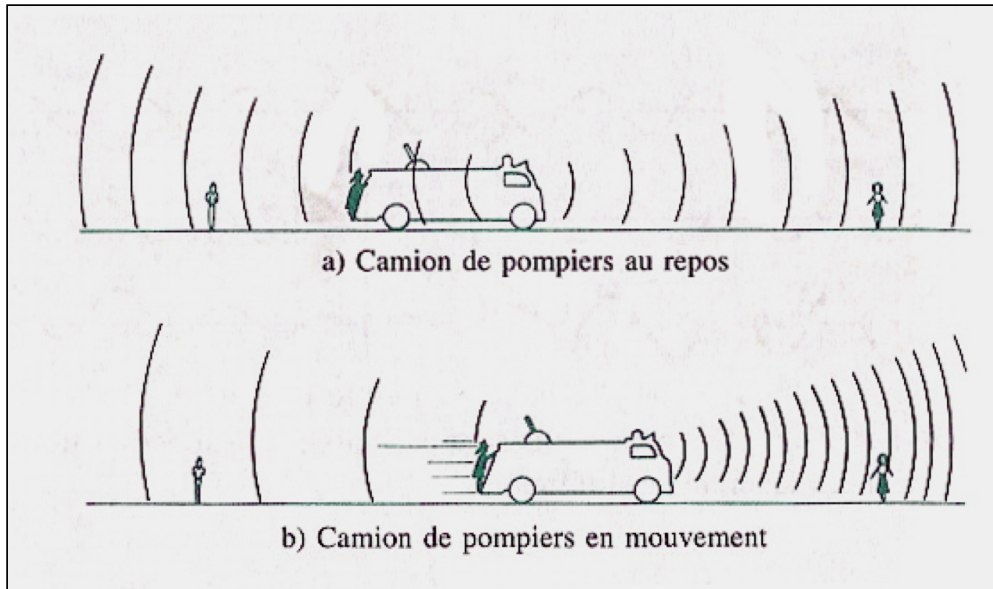
La perception de la fréquence d'une onde et de sa longueur d'onde peut être modifiée considérablement par un mouvement relatif entre l'observateur et la source.

Nous envisagerons les 3 situations suivantes :

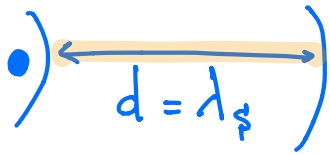
1. Source en mouvement, observateur au repos
2. Source au repos, observateur en mouvement
3. Source et observateur en mouvement (pas de démonstration)



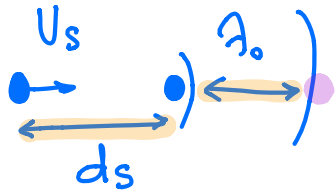
# SOURCE EN MOUVEMENT, OBSERVATEUR AU REPOS



# SOURCE EN MOUVEMENT, OBSERVATEUR AU REPOS



Repos



En mouvement

$$T = \frac{1}{f_s} = \frac{\lambda_s}{v}$$

$v$ : vitesse son

$\lambda_s$ : longueur d'onde

$T$ : temps entre deux crêtes

$$\left. \begin{array}{l} d = \lambda_s = vT \\ d_s = v_s T \end{array} \right\} \Rightarrow \lambda_0 = d - d_s = \lambda_s - v_s T = \lambda_s - v_s \frac{\lambda_s}{v} = \lambda_s \left(1 - \frac{v_s}{v}\right)$$

Alors  $\Delta\lambda = \lambda_0 - \lambda_s = -v_s \lambda_s / v$

Alors  $f_0 = \frac{v}{\lambda_0} = \frac{v}{\lambda_s \left(1 - \frac{v_s}{v}\right)} = f_s \frac{v}{v - v_s} \Rightarrow f_0 > f_s$

Si s'éloigne:

$$f_0 = f_s \frac{v}{v + v_s} \Rightarrow f_0 < f_s$$

# SOURCE AU REPOS, OBSERVATEUR EN MOUVEMENT

se rapproche à la source :  $v' = v + v_0$  → observateur  
↑ son

$$f_o = \frac{v'}{\lambda_s} = \frac{v + v_0}{\lambda_s} = f_s \frac{v + v_0}{v}$$

s' éloigne de la source  $v' = v - v_0$

$$f_o = f_s \frac{v - v_0}{v}$$

# CAS GÉNÉRAL & APPLICATIONS

$v_o$  : vitesse observateur

$v$  : vitesse son

$v_s$  : -1/- Source

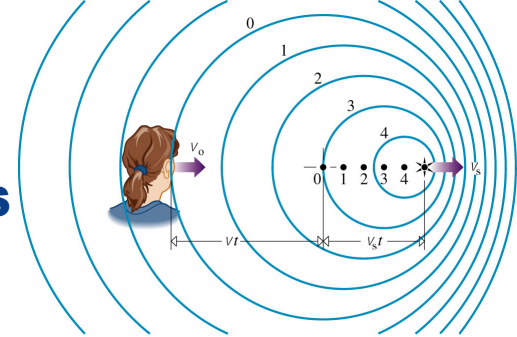
$$f_o = f_s \frac{v \pm v_o}{v \mp v_s}$$

Blue shift

Red shift

source se rapproche

s' éloigne



© 2001 Brooks/Cole Publishing ITP

# EXEMPLE

Une voiture roule à 20.0 m/s en émettant un son de sirène de fréquence  $f_s = 600$  Hz. Déterminez la fréquence perçue par un observateur immobile lorsque la voiture s'approche et quand elle s'éloigne.

$$v_o = 0$$

$$a) \quad f_o = f_s \frac{v + 0}{v - v_s} = \dots = 638 \text{ Hz}$$

$$b) \quad f_o = f_s \frac{v}{v + v_s} = \dots = 567 \text{ Hz}$$